

## Відомості про склад разової спеціалізованої вченої ради

запропонованої кафедрою авіаційних комп'ютерно-інтегрованих комплексів для захисту дисертації

здобувача ступеня доктора філософії з галузі знань 15 “Автоматизація та приладобудування”

за спеціальністю 151 “Автоматизація та комп'ютерно- інтегровані технології”

Салюка Олександра Олексійовича

№ з/П	П.І.Б.	Рік народження	Місце основної роботи (установа, її відомче підпорядкування, посада)	Науковий ступінь, шифр, назва спеціальності, за якою захищена дисертація, рік присудження	Вчене звання (за спеціальністю, кафедрою), рік присвоєння	Членство у спеціалізованих разових вчених рада за поточний рік	<b>3 публікації за останні 5 років</b> за науковим напрямом, за яким підготовлено дисертацію здобувача До даних публікацій зараховуються: <b>Одноосібні монографії, одноосібні розділи монографій, статті у періодичних наукових виданнях</b> , включених до переліку наукових фахових видань України або проіндексовані у базах даних Scopus та/або Web of Science Core Collection
1	2	3	4	5	6	7	8
1	Чіковані Валерій Валеріанович (голова ради)	1950	ДНП «Державний університет «Київський авіаційний інститут», МОН України, професор кафедри аерокосмічних систем управління	доктор технічних наук, 05.11.03 – гіроскопи та навігаційні системи, 2001	доцент кафедри систем авіоніки та управління 1.2014.		1. Чіковані В.В., Пономаренко С.О., Головач С.В., Піщела П.О. Взаємне калібрування зміщення нуля двох співвісних гіроскопів у русі. Механіка гіроскопічних систем. 2024. № 47. С. 45-55, DOI: <a href="https://doi.org/10.20535/0203-3771472024307712">https://doi.org/10.20535/0203-3771472024307712</a> 2. Чіковані В.В. Диференційний вібраційний гіроскоп з осесиметричним резонатором та можливості автокомпенсації його похибок. Механіка гіроскопічних системю 2022. № 44. С. 46-60. DOI: <a href="https://doi.org/10.20535/0203-3771442022284620">https://doi.org/10.20535/0203-3771442022284620</a> 3. Chikovani V.V., Golovach S.V. A Vibratory gyroscope scale factor and bias on-run self-calibration. Electronics and Control Systems. 2021. No 3(69). P. 16-27. DOI: <a href="https://jrn1.nau.edu.ua/index.php/ESU/article/view/16423">https://jrn1.nau.edu.ua/index.php/ESU/article/view/16423</a>
2	Філяшкін Микола Кирилович (рецензент)	1946	ДНП «Державний університет «Київський авіаційний	кандидат технічних наук, 05.13.03 – процеси та системи управління, 1980	професор кафедри авіаційних комп'ютерно-		1. Filyashkin M. K. Study of the dynamics of automatic control loops of heavy quadcopter. Electronics and Control Systems. 2020. Vol. 3, no 65. P. 88–92. DOI: <a href="https://er.nau.edu.ua/handle/NAU/59083">https://er.nau.edu.ua/handle/NAU/59083</a>

			інститут», МОН України, професор кафедри авіаційних комп'ютерно-інтегрованих систем		інтегрованих систем, 1990		2. Filyashkin M. K. Analysis of the accuracy's criteria of the flight control and guidance system. Electronics and Control Systems. 2021. Vol. 4, no 70. P. 71–76 DOI: <a href="https://jrnl.nau.edu.ua/index.php/ESU/article/view/16774">https://jrnl.nau.edu.ua/index.php/ESU/article/view/16774</a> 3. Filyashkin M., Smirnov O. Modeling complex for studies of methodical and instrumental errors of the strapdown inertial navigation system. Electronics and Control Systems. 2023. Vol. 4, no. 78. P. 69–77. DOI: <a href="https://jrnl.nau.edu.ua/index.php/ESU/article/view/18279">https://jrnl.nau.edu.ua/index.php/ESU/article/view/18279</a>
3	Кучеров Дмитро Павлович (рецензент)	1964	ДНП «Державний університет «Київський авіаційний інститут», МОН України, професор кафедри комп'ютеризованих систем управління	доктор технічних наук, 05.13.06 – інформаційні технології, 2009	професор кафедри комп'ютеризованих систем управління, 2021	1	1. Кучеров Д.П., Перепелицин С.О., Пошивайло О.М. Мирошніченко І.В., Налаштування ПД-регулятора генетичним алгоритмом за багатокритеріальною цільовою функцією для керування нестійким об'єктом, Проблеми інформатизації та управління. 2023. Т. 4, №76. С. 42 – 47. DOI: <a href="https://jrnl.nau.edu.ua/index.php/PIU/article/view/18239">https://jrnl.nau.edu.ua/index.php/PIU/article/view/18239</a> 2. Kuchеров D., Kozub, A., Sushchenko O., Skrynkovskyy. Stabilizing the spatial position of a quadrotor by the backstepping procedure. Indonesian Journal of Electrical Engineering and Computer Science. 2021. Vol. 23, no. 2. P. 1188–1199. (Scopus) DOI: <a href="https://ijeecs.iaescore.com/index.php/IJECS/article/view/25703">https://ijeecs.iaescore.com/index.php/IJECS/article/view/25703</a> 3. Litvinenko A., Kuchеров D., Glybovets M., Decomposition method for calculating the weights of a binary neural network. Cybernetics and Systems Analysis. 2022. No. 6. P. 889–897. (Scopus) <a href="https://link.springer.com/article/10.1007/s10559-023-00522-0">https://link.springer.com/article/10.1007/s10559-023-00522-0</a>
4	Бурау Надія Іванівна (офіційний опонент)	1958	Національний технічний університет України "Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського, завідувач кафедри комп'ютерно-інтегрованих оптичних та навігаційних систем	доктор технічних наук, 05.11.13 – прилади і методи контролю та визначення складу речовин, 2005	Професор кафедри приладів і систем орієнтації та навігації, 2008	1	1. Бурау Н.І., Осовцев А.В., Аналіз ефективності системи стабілізації обладнання мобільного міні-робота на місцевості зі складним профілем. Вчені записки таврійського національного університету імені В.І. Вернадського. Серія «Технічні науки». 2023. Том 34(73), № 5. С. 99–107. <a href="https://doi.org/10.32782/2663-5941/2023.5/17">https://doi.org/10.32782/2663-5941/2023.5/17</a> . 2. Бурау Н., Гуриченко С. Аналіз систем автоматичного керування багатоцільового автономного безпілотного підводного апарата зі складною динамікою руху. Вісник Київського політехнічного інституту. Серія «Приладобудування». 2023. № 65(1). С. 5-12 <a href="https://doi.org/10.20535/1970.65(1).2023.283195">https://doi.org/10.20535/1970.65(1).2023.283195</a> 3. Бурау Н., Гуриченко С. Огляд математичних та алгоритмічних методів систем автоматичного керування

						багатоцільового автономного безпілотного підводного апарата із складною динамікою руху Вимірювальна та обчислювальна техніка в технологічних процесах. 2023. № 2. С. 42-48. <a href="https://doi.org/10.31891/2219-9365-2023-74-6">https://doi.org/10.31891/2219-9365-2023-74-6</a>
5	Зозуля Валерій Анатолійович (офіційний опонент)	1970	Державний торговельно-економічний університет, МОН України, доцент кафедри цифрової економіки та системного аналізу	кандидат технічних наук 05.13.07 – автоматизація процесів управління, 1999	Доцент кафедри автоматизації виробничих процесів, 2003	1.Osadchy S.I., Zozulya V.A., Bereziuk I.A., Melnichenko M.M. Stabilization of the angular position of hexapod platform on board of a ship in the conditions of motions. Automatic Control and Computer Sciences, 2022. Vol. 56, no. 3. P. 221–229. ( <b>Scopus</b> ) <a href="https://dl.acm.org/doi/abs/10.3103/S0146411622030051">https://dl.acm.org/doi/abs/10.3103/S0146411622030051</a> 2. Zozulya V.A., Osadchy S.I., Nedilko S.N. Stewart platform dynamics model identification. Radio Electronics, Computer Science, Control. 2024. No 1. P. 242-255 ( <b>WoS</b> ). <a href="https://doi.org/10.15588/1607-3274-2024-1-22">https://doi.org/10.15588/1607-3274-2024-1-22</a> 3. Osadchy S.I., Zozulya V.A., Kalich V.M., Timoshenko A.S.. The frequency method for optimal identification of close-loop system elements. Radio Electronics, Computer Science, Control. 2023. No 4. P. 195-195 ( <b>WoS</b> ). <a href="https://doi.org/10.15588/1607-3274-2023-4-18">https://doi.org/10.15588/1607-3274-2023-4-18</a>